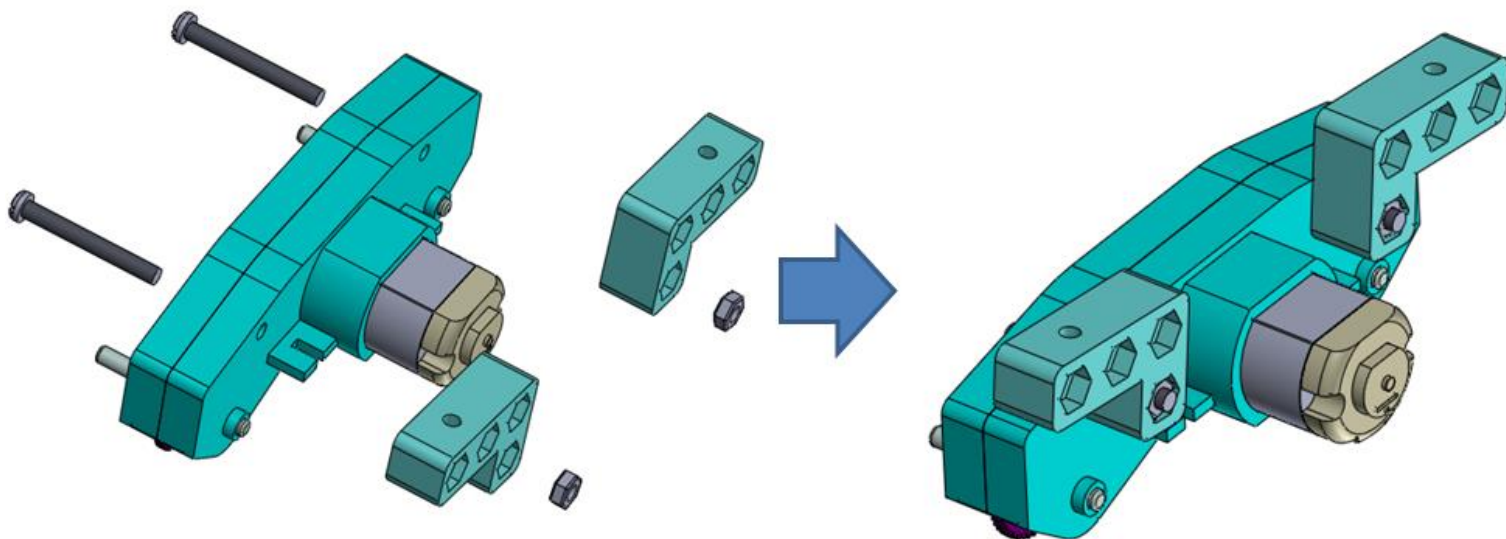
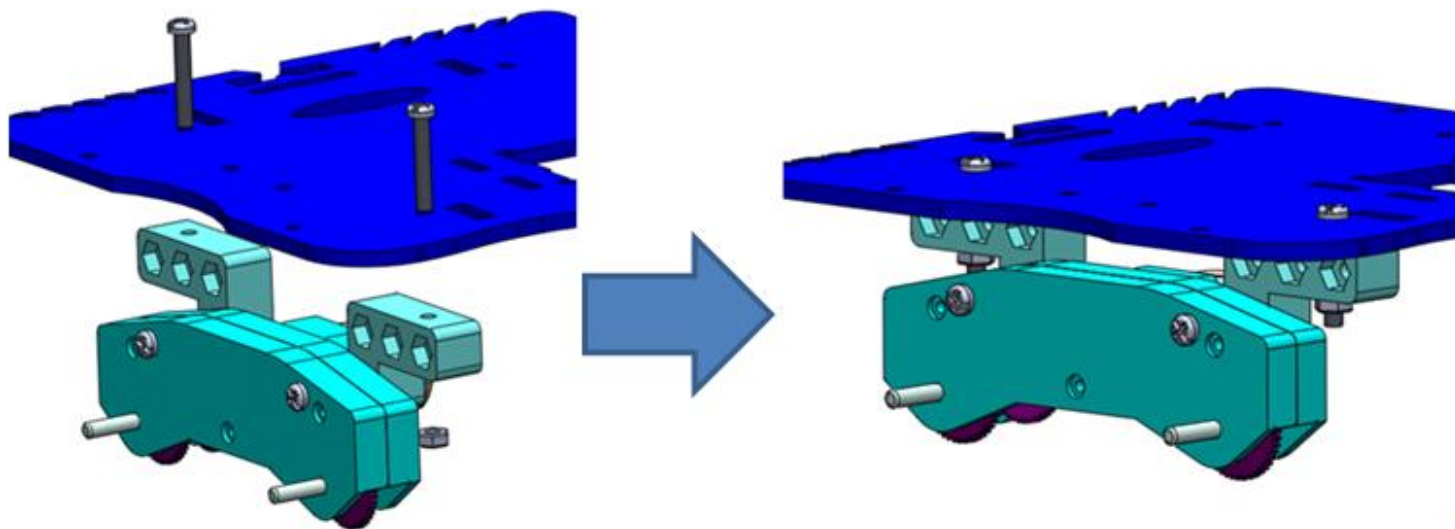


## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

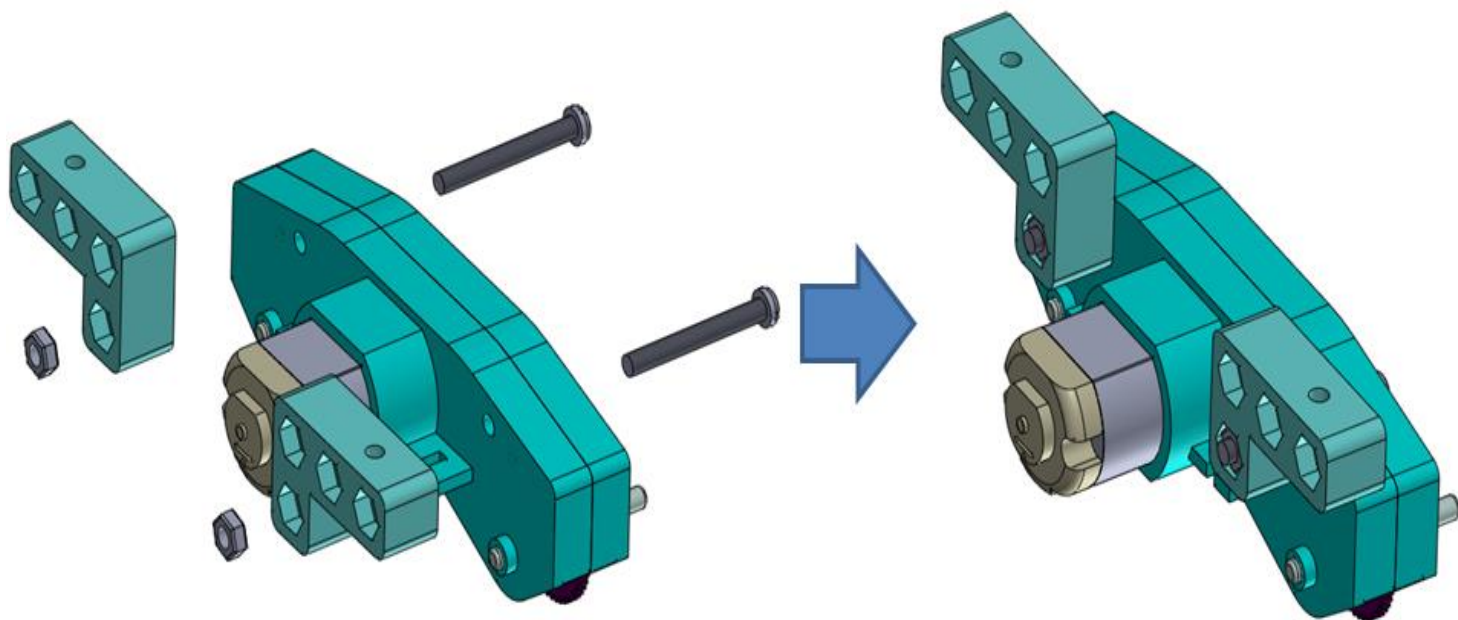


تصویر شماره ۱: متصل کردن لینک های ۹۰ درجه به گیربکس ها به کمک پیچ M3L25

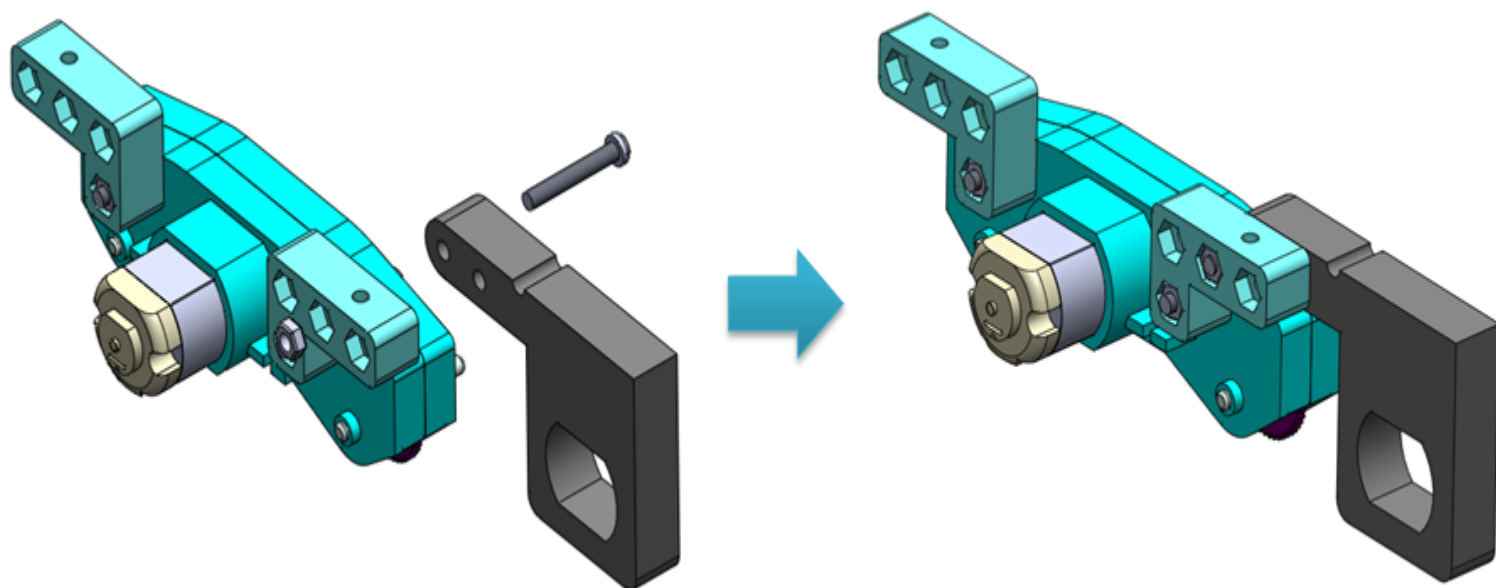


تصویر شماره ۲: متصل کردن لینک های ۹۰ درجه وصل شده به گیربکس ها به سقف به کمک پیچ M3L20

## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

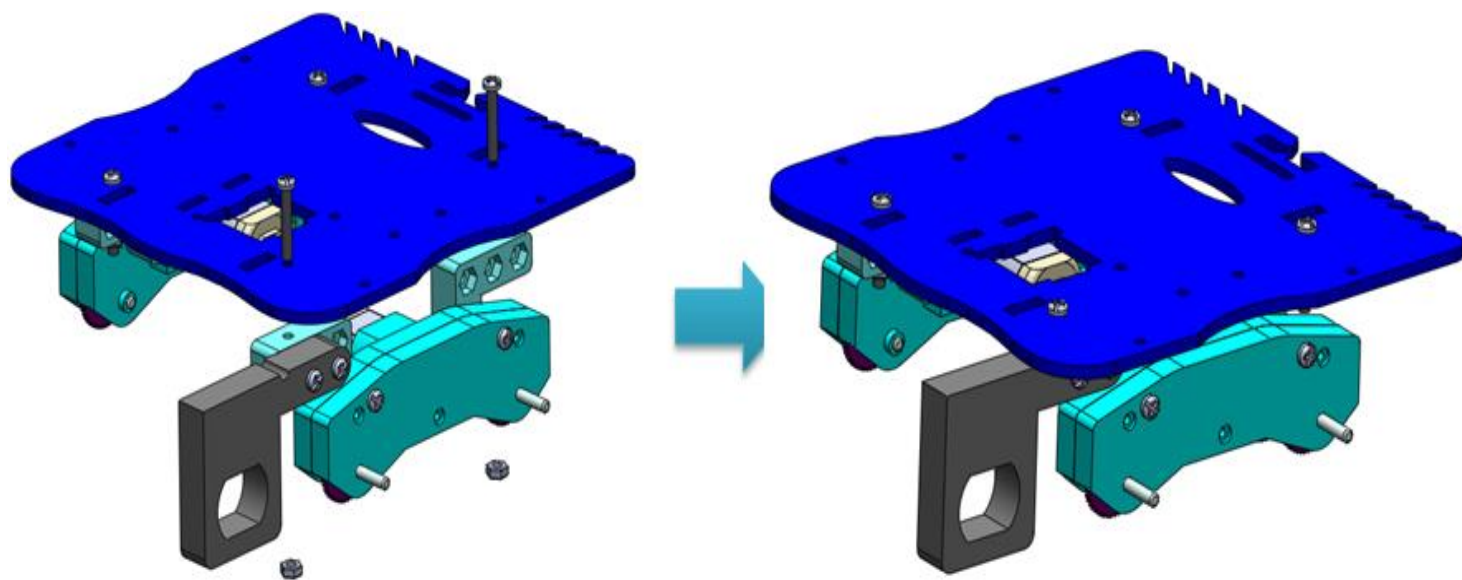


تصویر شماره ۳: متصل کردن لینک های ۹۰ درجه به گیربکس ها به کمک پیچ M3L25

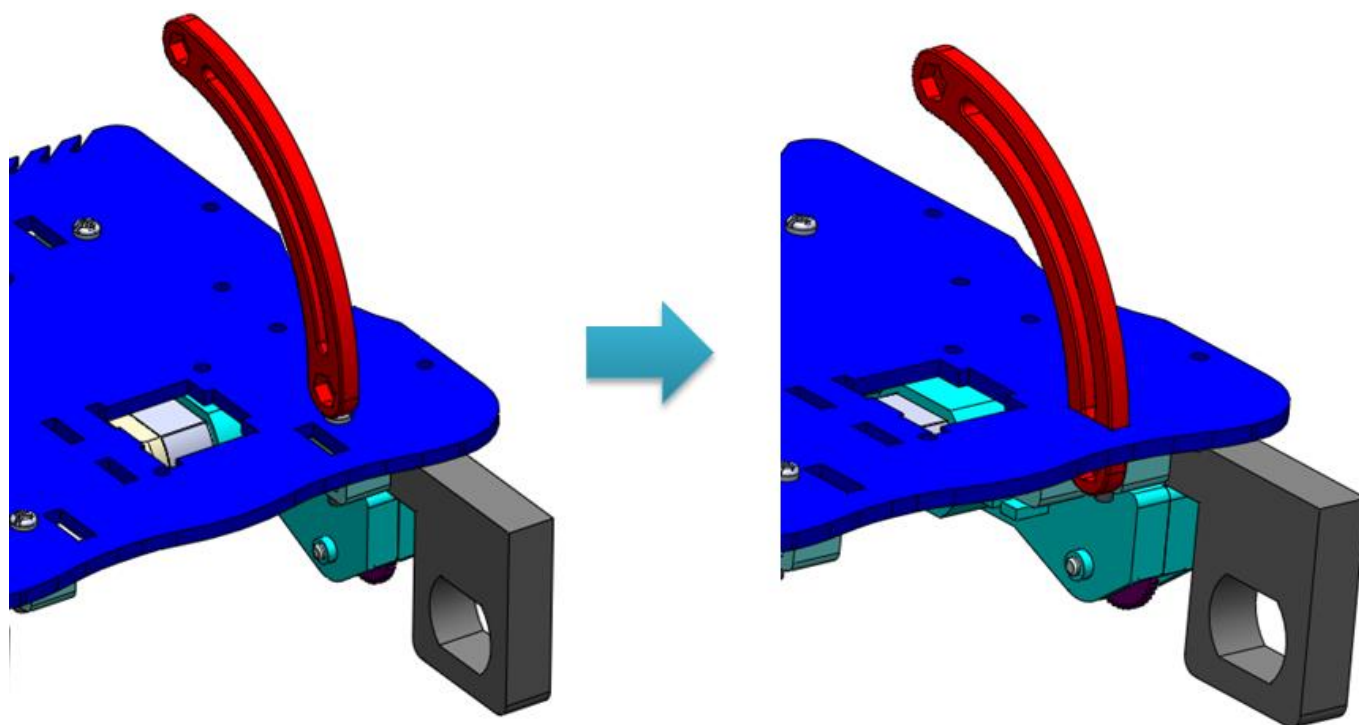


تصویر شماره ۴: متصل کردن نگهدارنده موتور شوتر به لینک های ۹۰ درجه به کمک پیچ M3L20

## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

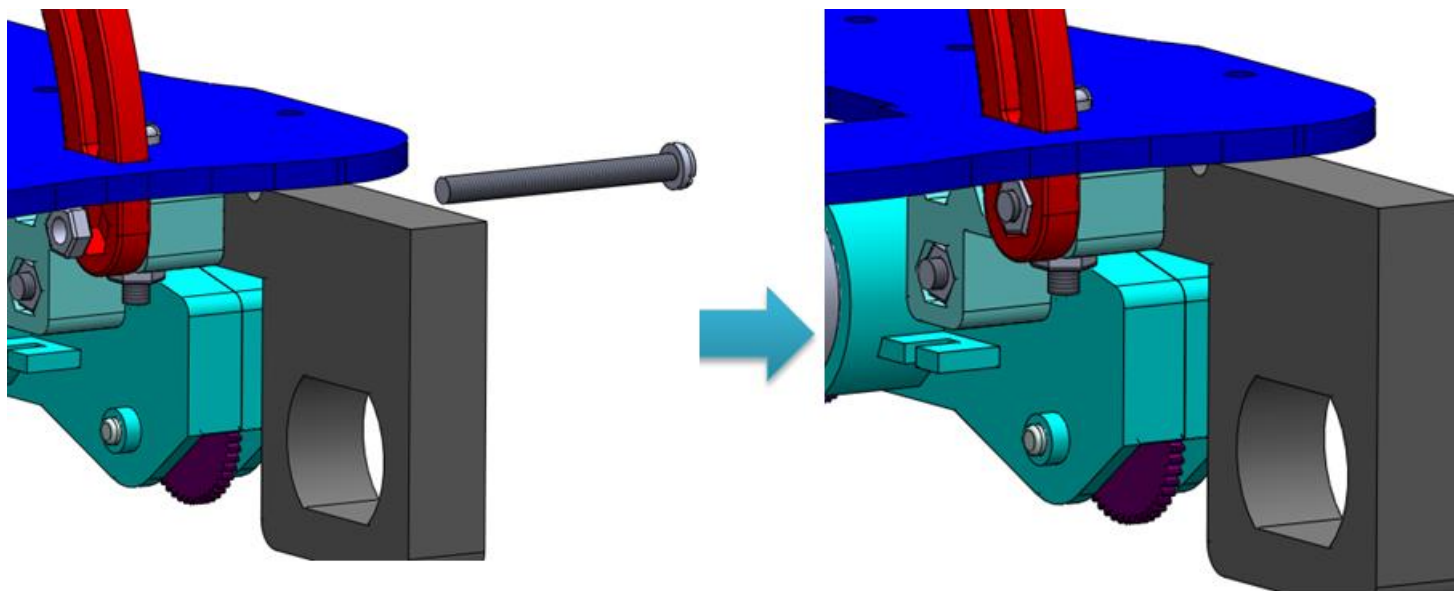


تصویر شماره ۵: متصل کردن لینک های ۹۰ درجه به صفحه اصلی به کمک پیچ M3L20

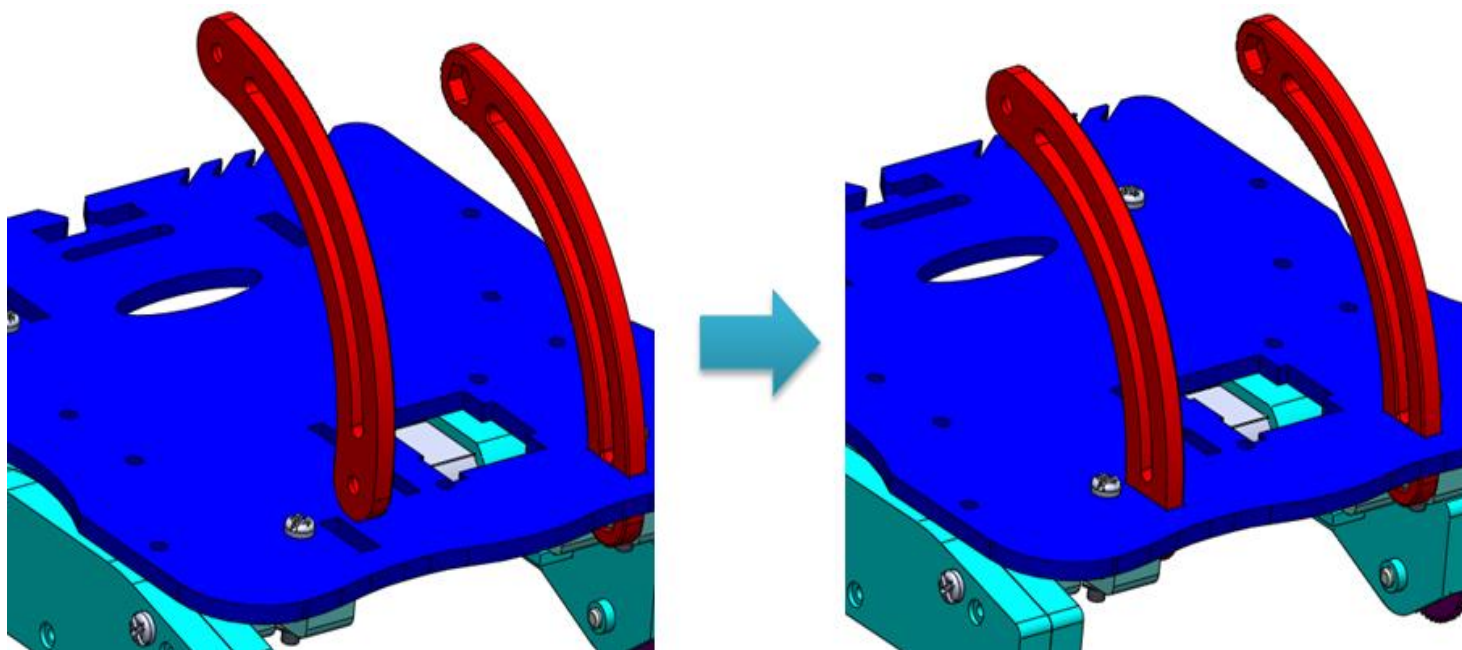


تصویر شماره ۶: متصل کردن المان نیم دایره به لینک های ۹۰ درجه به کمک پیچ M3L25

### راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

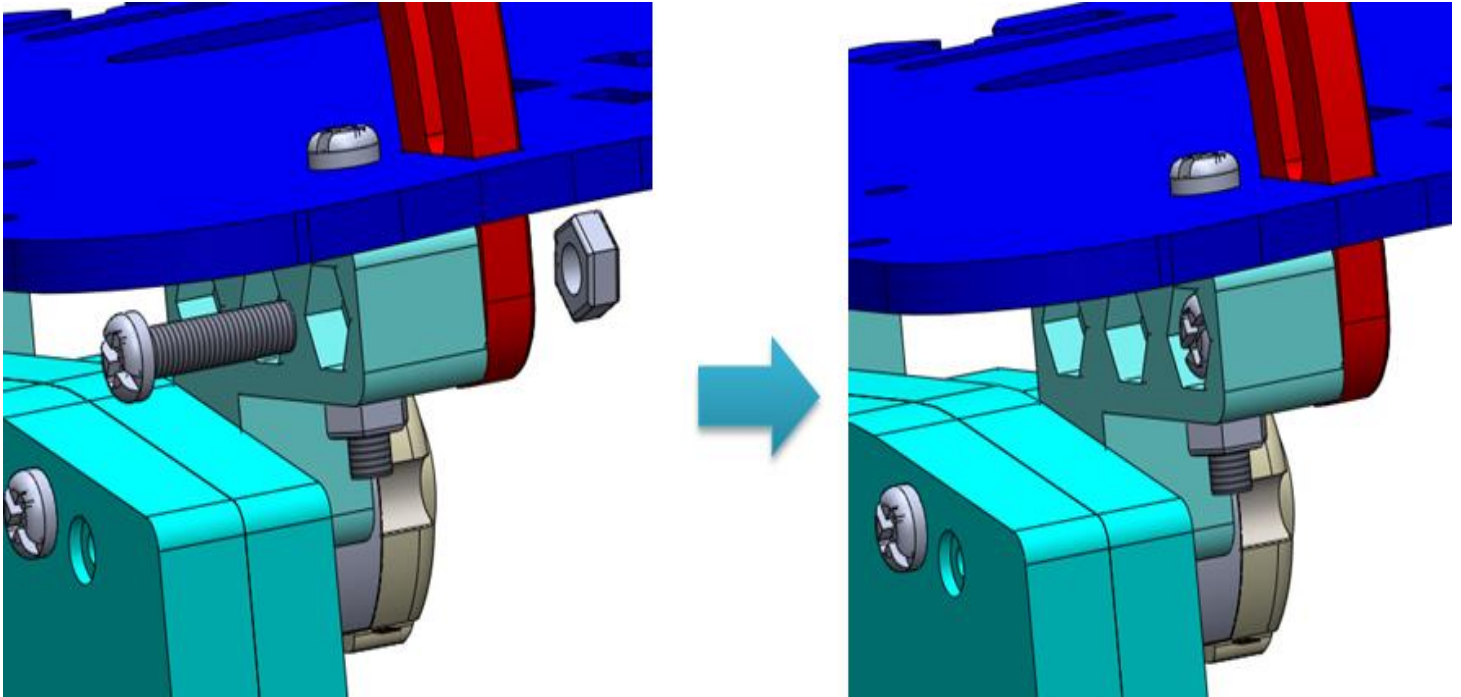


تصویر شماره ۷: متصل کردن المان نیم دایره به لینک های ۹۰ درجه به کمک پیچ M3L2۵

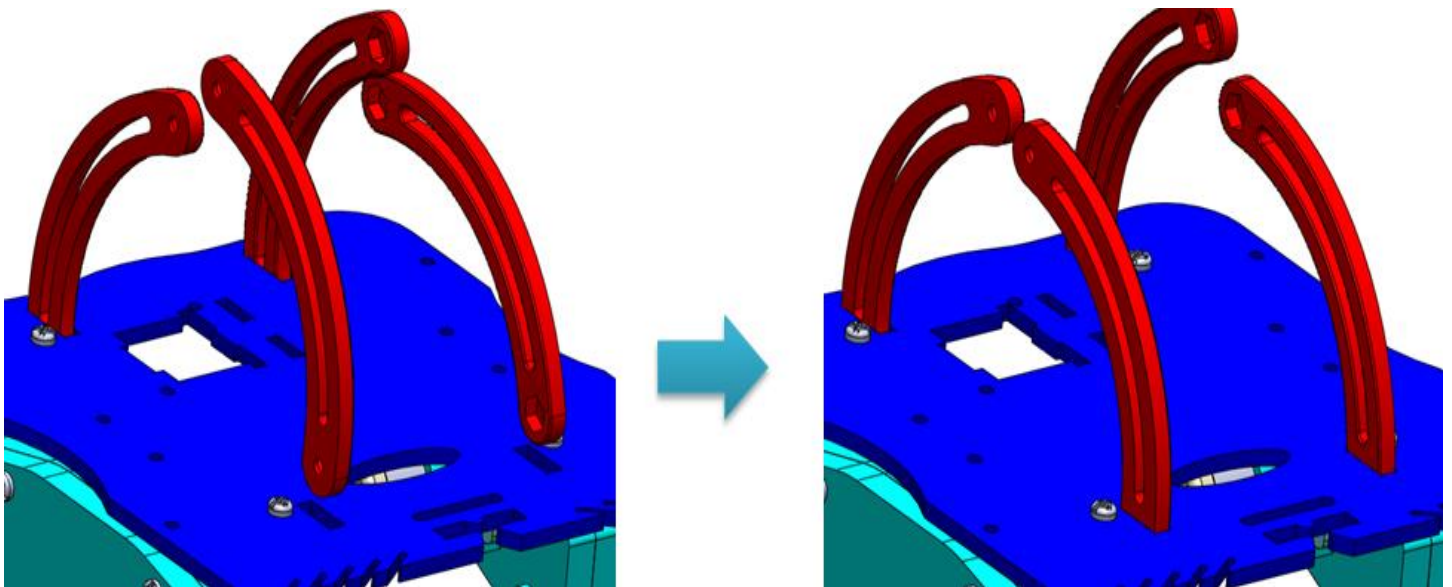


تصویر شماره ۸: متصل کردن المان نیم دایره به لینک های ۹۰ درجه به کمک پیچ M3L1۵

### راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

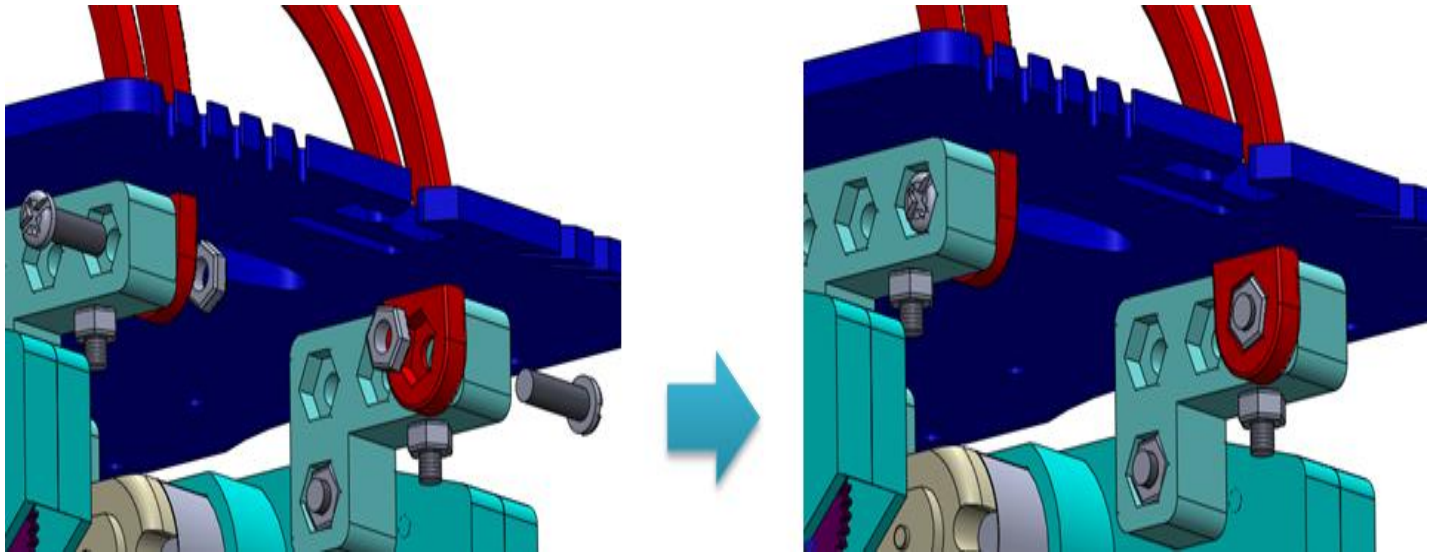


تصویر شماره ۹ : متصل کردن المان نیم دایره به لینک های ۹۰ درجه به کمک پیچ M3L1۵

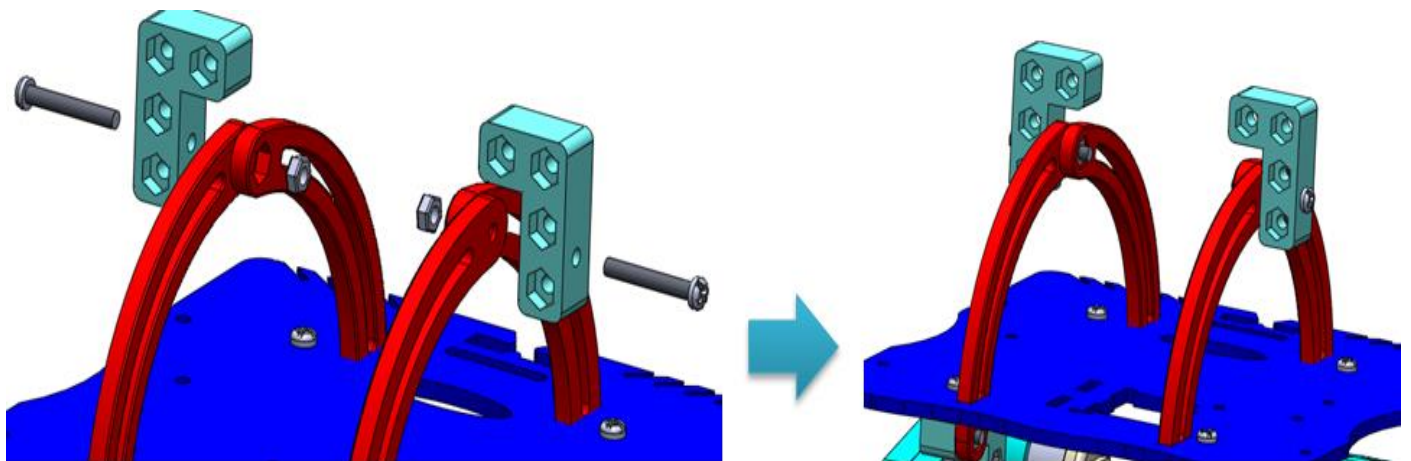


تصویر شماره ۱۰ : متصل کردن المان نیم دایره به لینک های ۹۰ درجه عقب به کمک پیچ M۳L۱۵

### راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

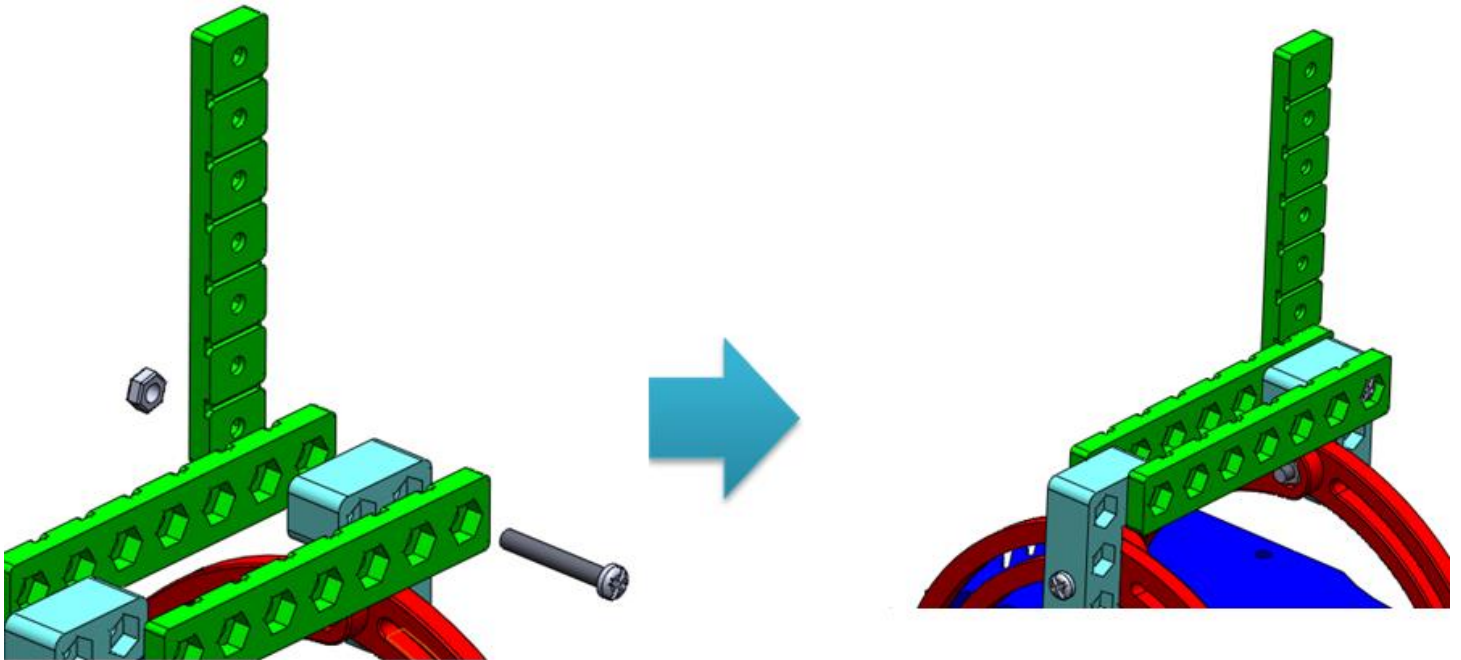


تصویر شماره ۱۱ : متصل کردن المان نیم دایره به لینک های ۹۰ درجه عقب به کمک پیچ M۳×۱۵

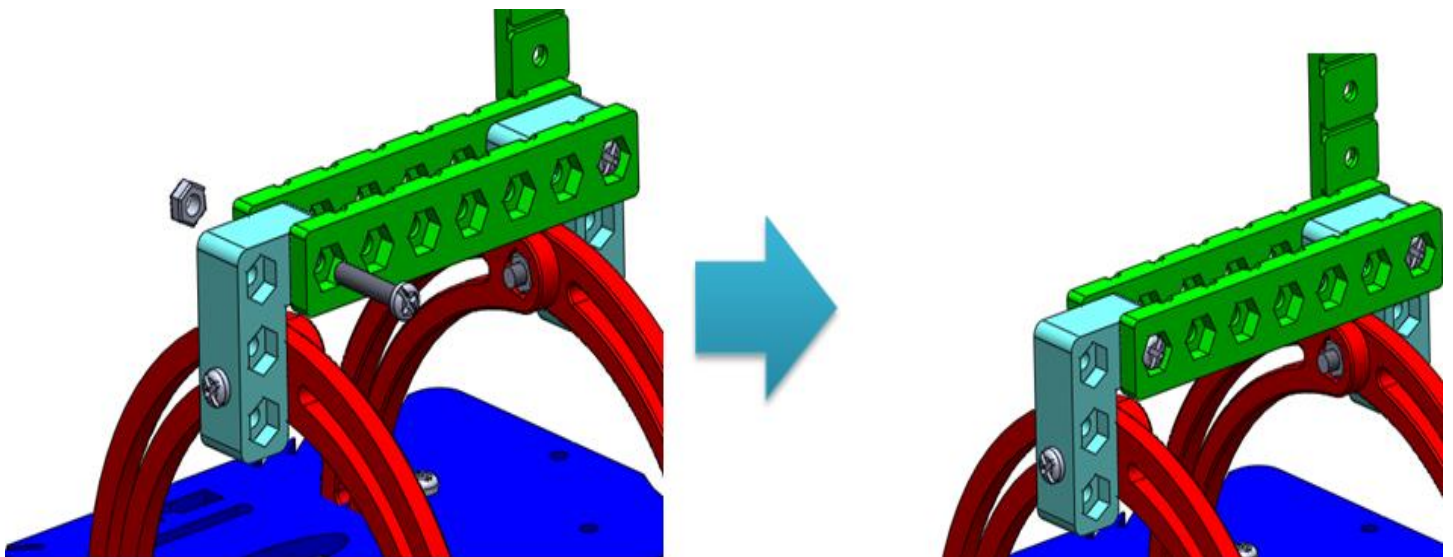


تصویر شماره ۱۲ : نصب اتصال دهنده ۹۰ درجه به المان های نیم دایره به کمک پیچ M۳×۲۰

## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

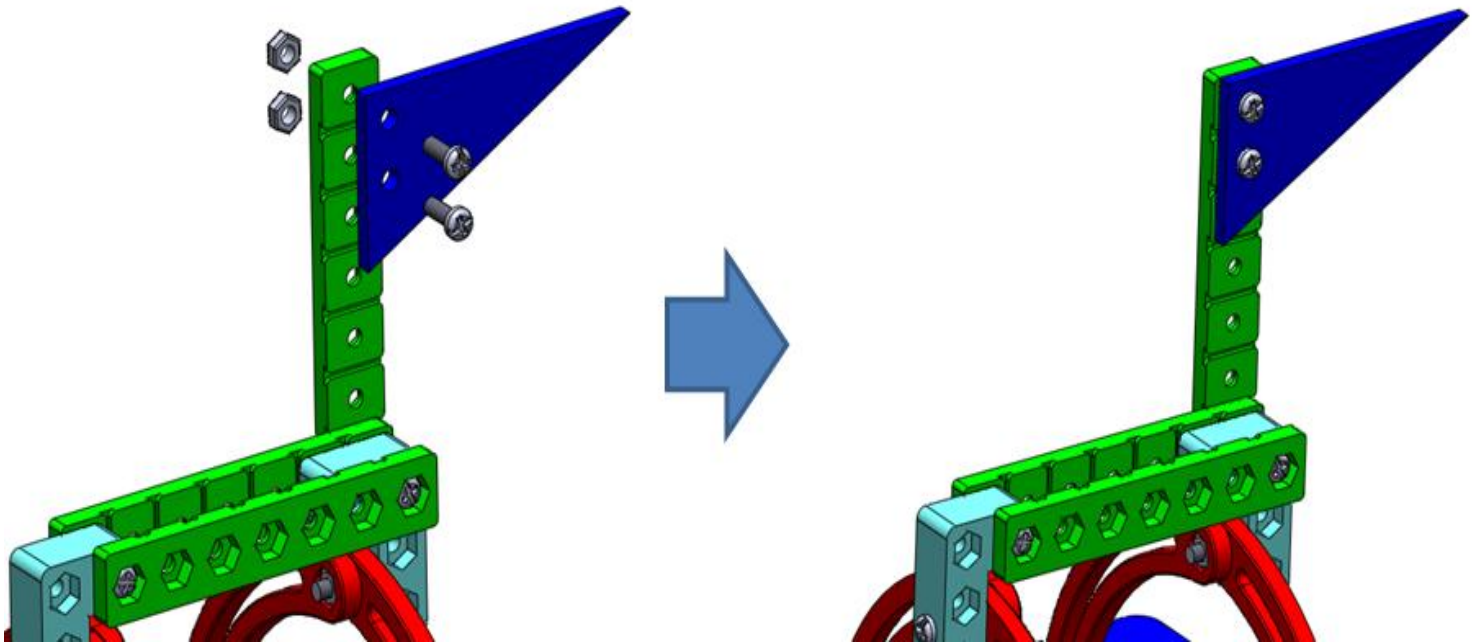


تصویر شماره ۱۳ : اتصال سه المان ۷ سوراخ بصورت همزمان به اتصال دهنده ۹۰ درجه به کمک پیچ M3L20

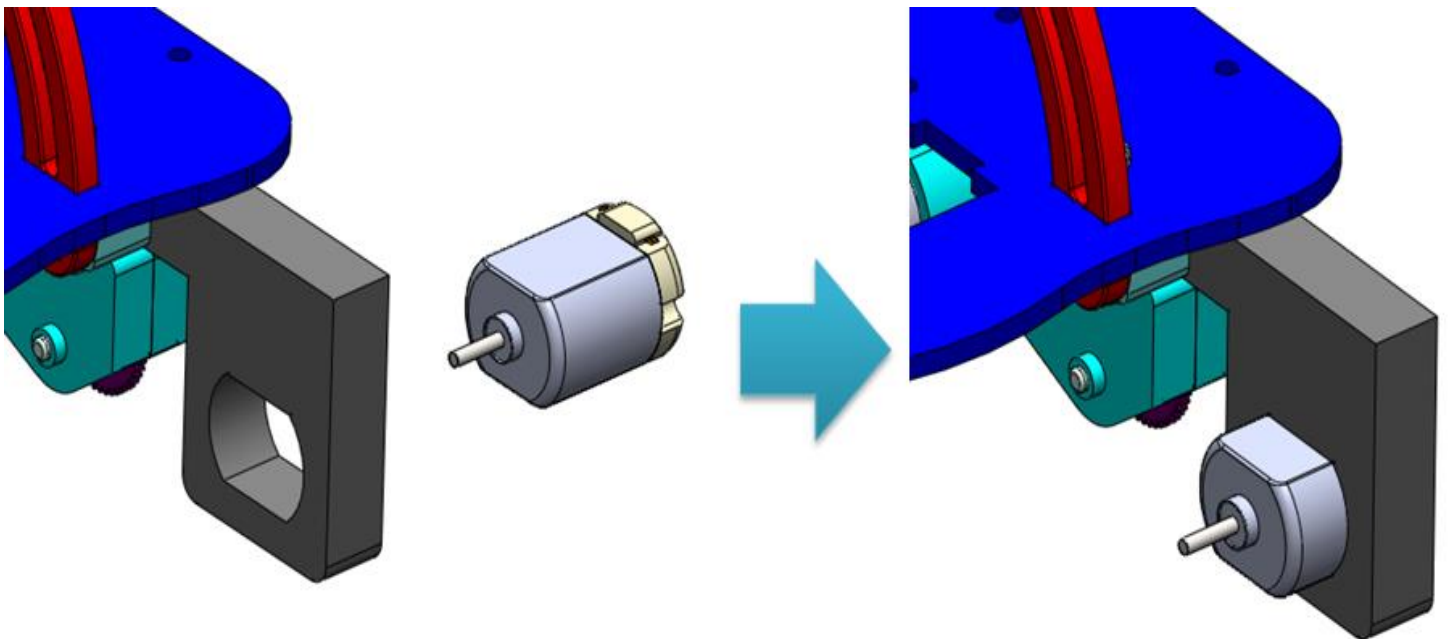


تصویر شماره ۱۴ : اتصال دو المان ۷ سوراخ بصورت همزمان به اتصال دهنده ۹۰ درجه به کمک پیچ M3L20

راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست



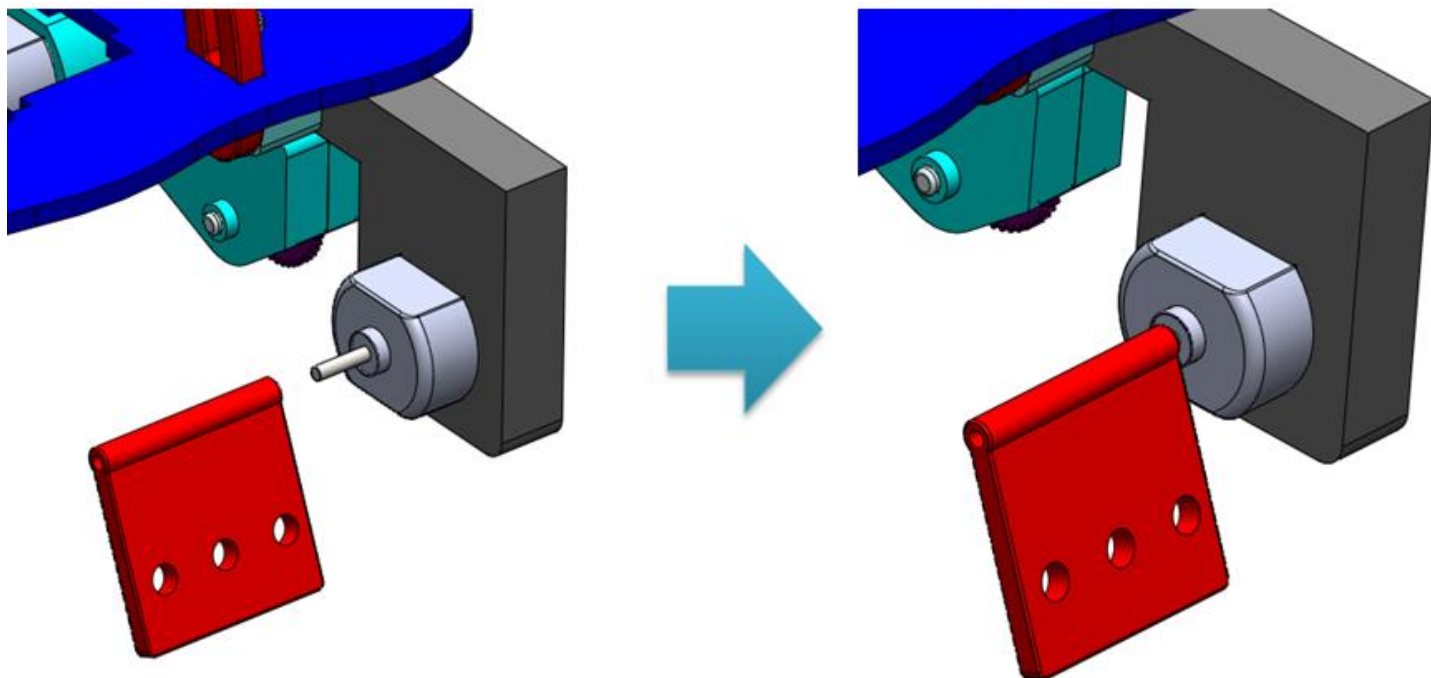
تصویر شماره ۱۵ : اتصال پرچم به المان ۷ سوراخ ایستاده به کمک پیچ M3L6



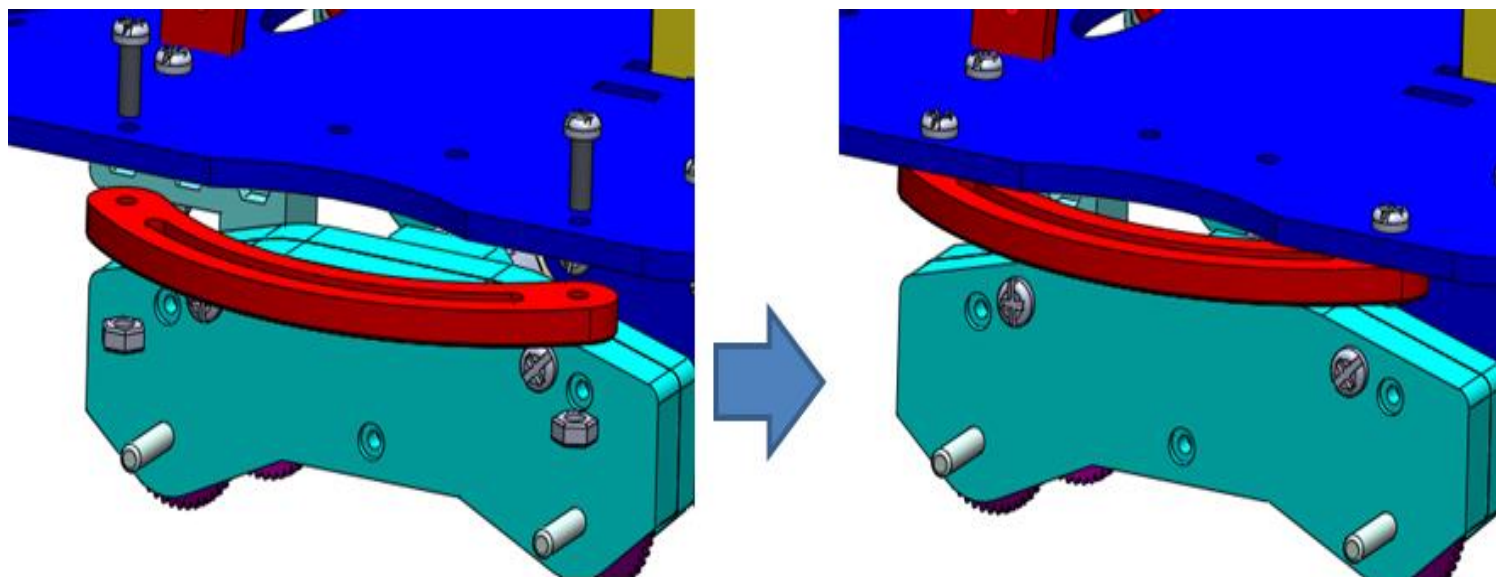
تصویر شماره ۱۶ : اتصال موتور سیم دار به نگهدارنده موتور



### راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

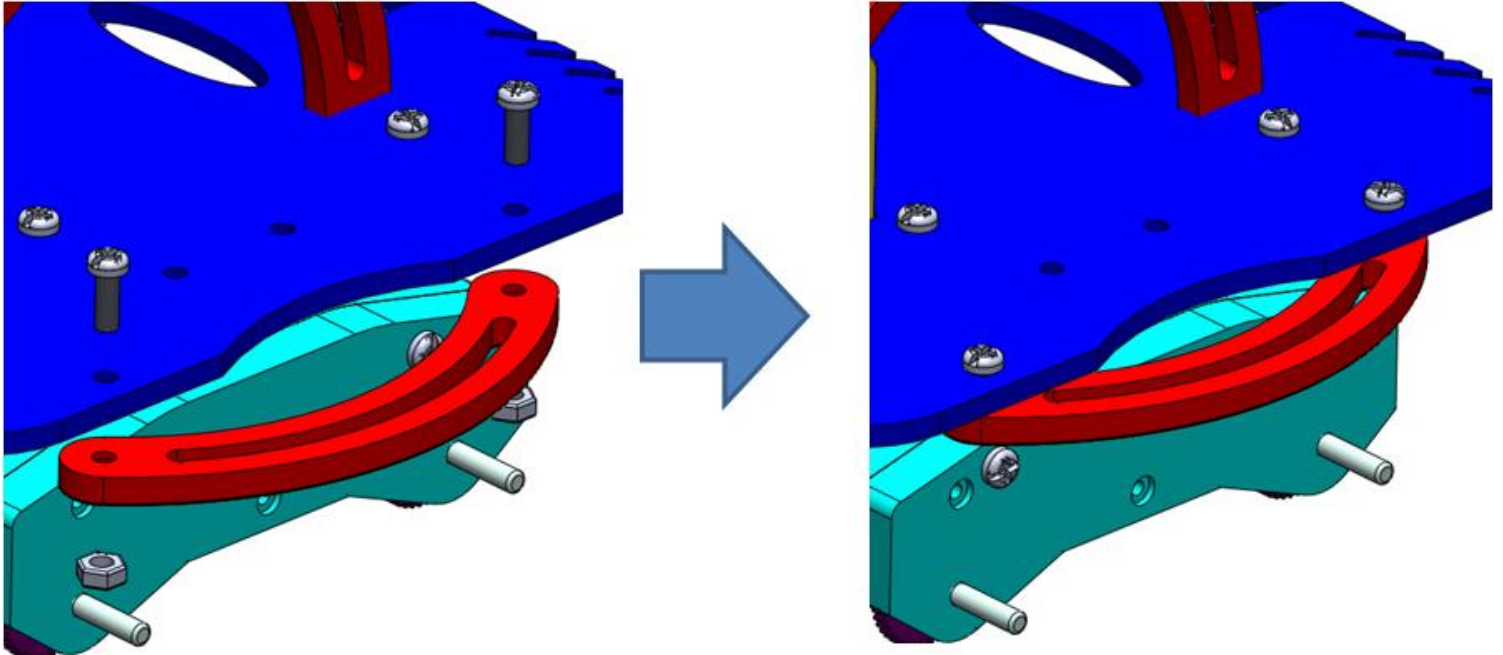


تصویر شماره ۱۷ : اتصال شوتر به موتور سیم دار متصل شده به نگهدارنده موتور

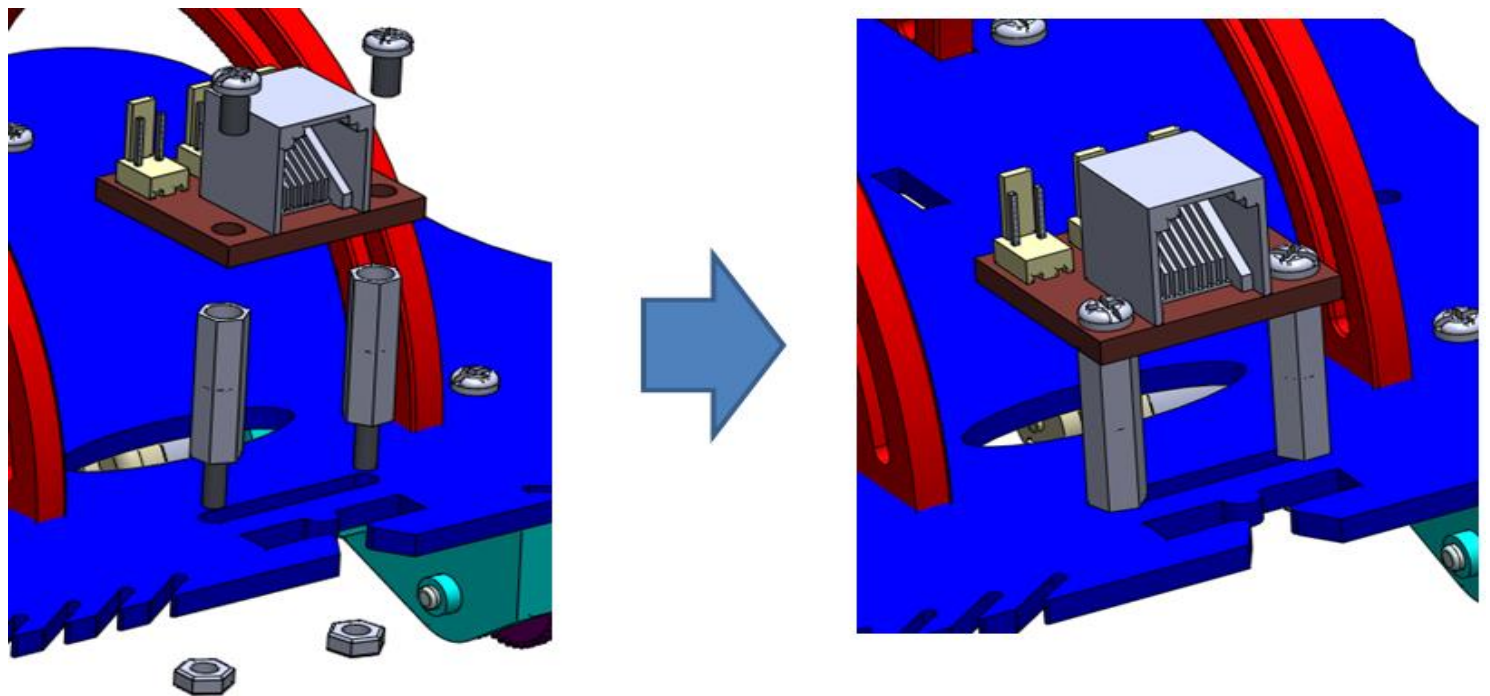


تصویر شماره ۱۸ : اتصال المان نیم دایره به دو طرف روبات جهت ضربه گیری به کمک پیچ M306

### راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

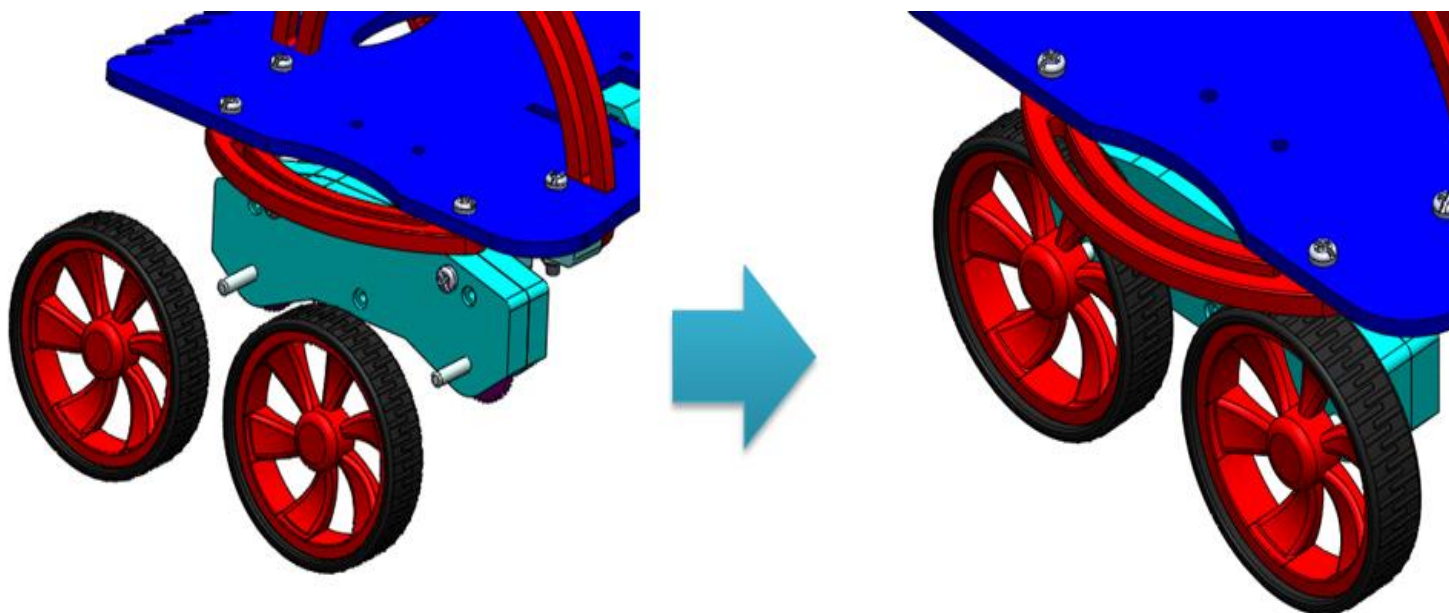


تصویر شماره ۱۹ : اتصال المان نیم دایره به دو طرف روبات جهت ضربه گیری به کمک پیچ M۳x۶

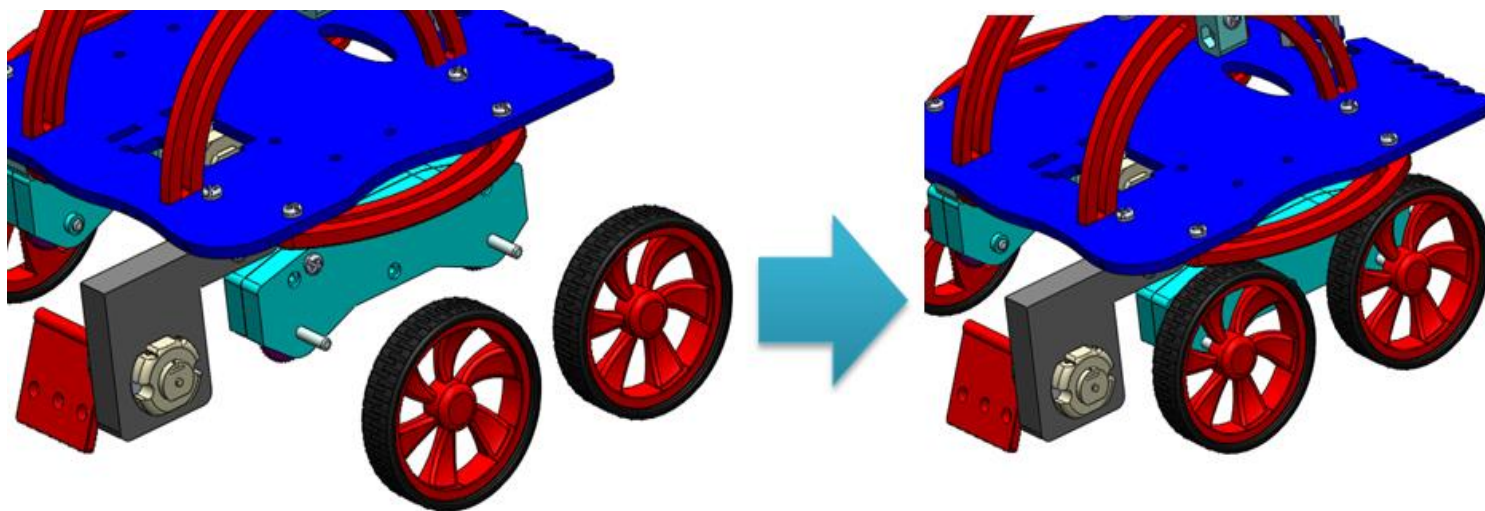


تصویر شماره ۲۰ : اتصال دو عدد اسپیسر به شیار عقب و نصب برد الکترونیک روبات به کمک پیچ M3L6 روی آن

## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست

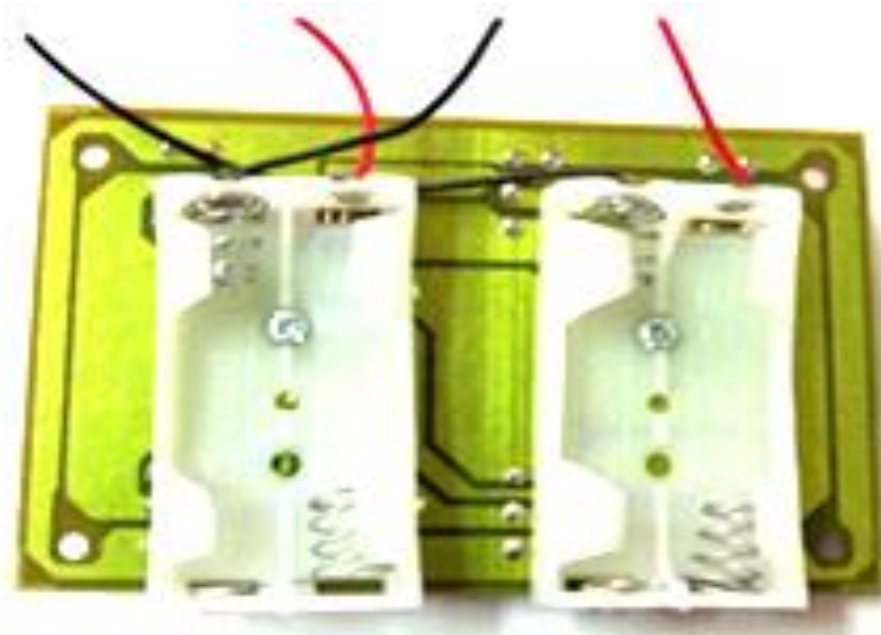


تصویر شماره ۲۱ : اتصال چرخ ها به شفت گیربکس



تصویر شماره ۲۲ : اتصال چرخ ها به شفت گیربکس

## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست



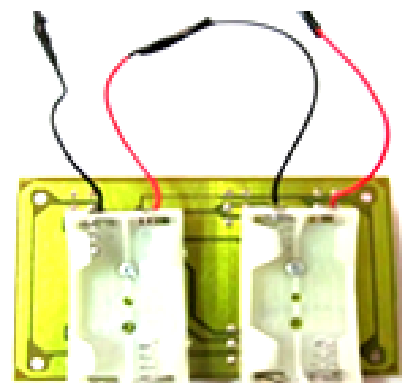
تصویر شماره ۲۳ : اتصال دو جاباطری به پشت دسته کنترلی (جوی استیک) به کمک پیچ M3L6



شیوه اتصال سیم دو جاباطری به هم



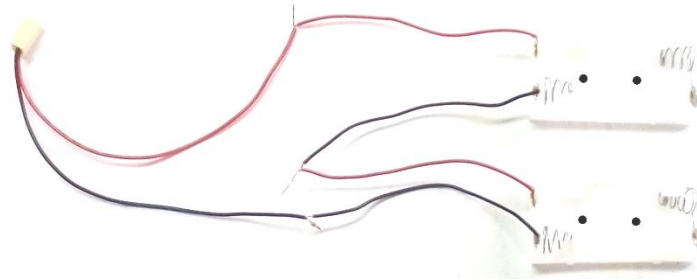
عایق بندی به کمک چسب برق



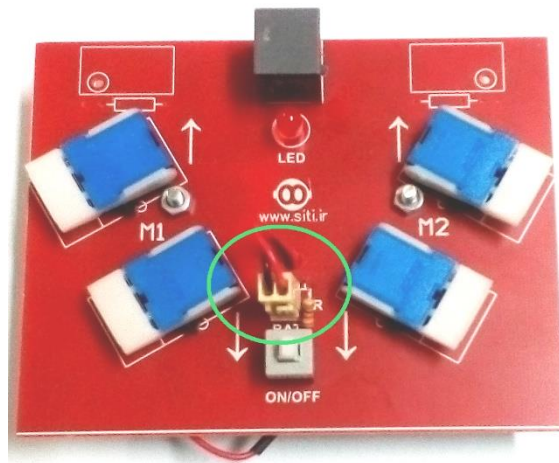
تصویر شیوه اتصال

تصویر شماره ۲۴ : شیوه اتصال و عایق بندی سیم های جاباطری ها

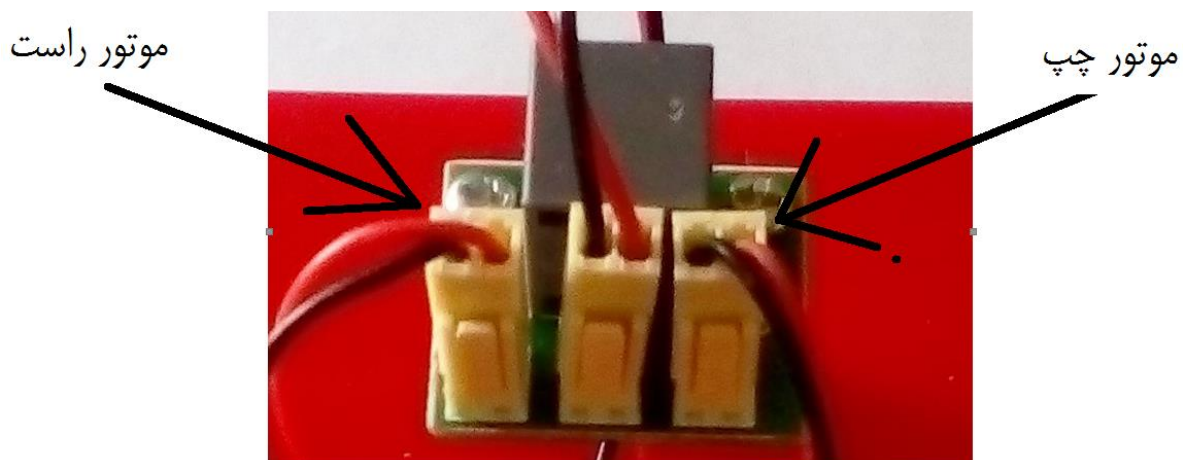
## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست



تصویر شماره ۲۵ : شیوه اتصال کانکتور باطری به دو سیم باقیمانده از دوتا جاباطری



تصویر شماره ۲۶ : نصب کانکتور باطری به محل خود بر روی بُرد جوی استیک

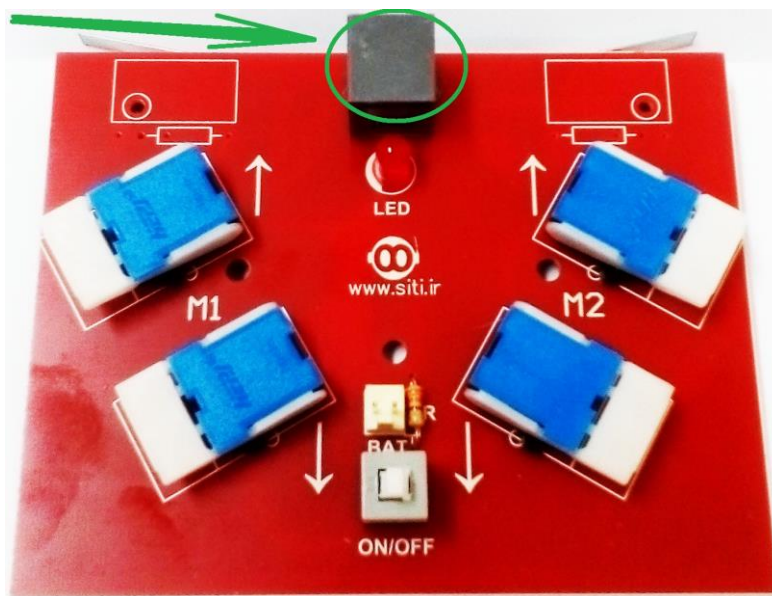


موتور راست

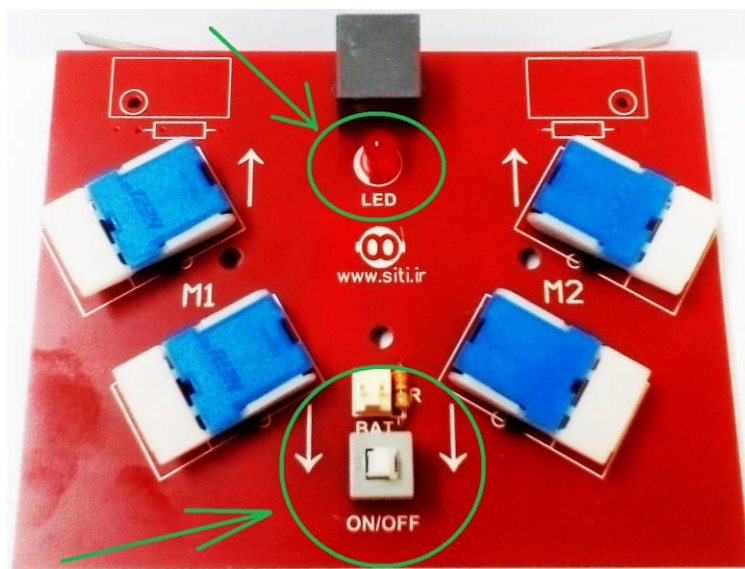
موتور چپ

تصویر شماره ۲۷ : اتصال کانکتورهای موتور چپ به کانکتوری سمت چپ بر روی بُرد کوچک نصب شده بر روی روبات و کانکتور راست به کانکتور نری سمت راست روی بُرد و کانکتور موتور ضربه زن به کانکتور نری وسط بُرد کوچک

## راهنمای مونتاژ روبات فوتبالیست



تصویر شماره ۲۸ : اتصال کابل تلفنی به کانکتور مخصوص روی جوی استیک



تصویر شماره ۲۹ : روشن کردن کلید روی جوی استیک (در این حالت چراغ LED روی بُرد نیز روشن می شود)

